

ハイレゾ周辺監視レーダ

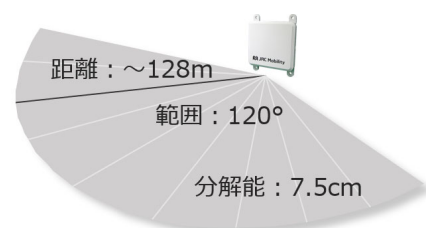


モビリティ周辺の人物・障害物を
環境に左右されず検知します



監視エリア内のターゲット情報を出力

- ・距離情報
- ・方位情報
- ・相対速度
- ・信号強度



特 長

- レーダ1台で幅広いエリアのターゲット（最大256点）を検出。
方位方向：120°、距離方向：0.5m～128m（動作モードによります）
- 79GHz帯を広帯域に利用することで高分解能^(※1)を実現。
方位方向：10°、距離方向：7.5cm（動作モードによります）
※1 分解能とは、複数の物標を1つの物標と誤認識せず、複数に分離できる性能です。
- ターゲットの相対速度を独自アルゴリズムにより瞬時に測定。
（特許第6492377号）
- ターゲット検出の邪魔になる地面の影響を受けにくいアンテナ設計。
- 各種センサと比較し、耐環境に優れた周辺監視を実現。

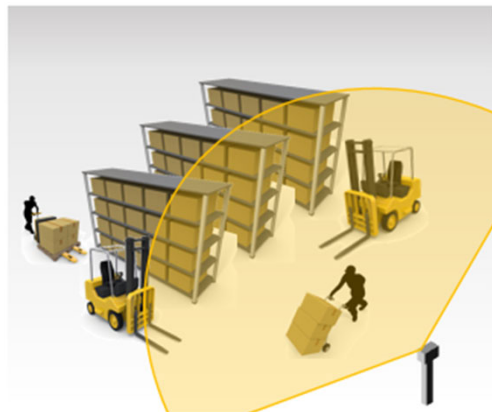
各種センサの比較表

		レーダ	超音波	カメラ	LiDAR
ターゲットの距離		○	○	×	○
ターゲットの速度		○	△	×	△
ターゲットの方位		○	×	○	○
環境性	夜・日光	○	○	△	△
	雨・霧・雪	○	△	×	×
	塵埃	○	△	×	×

使用例

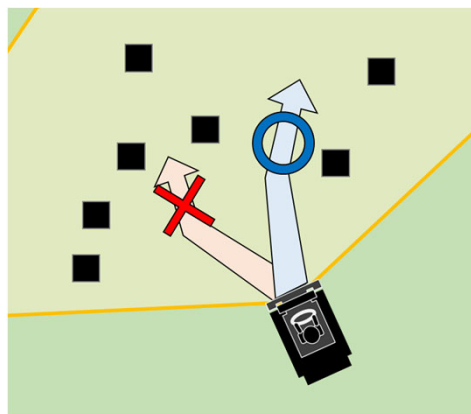
■ 危険箇所の状況を把握

危険箇所に設置することで、監視範囲内のターゲットの動きを把握することが可能です。



■ 障害物の検知、通行経路の設定

自動走行車両に搭載することで障害物の位置を把握し、経路探索に利用することが可能です。



仕様

主な機能	詳細仕様
周波数	77G/79GHz帯
レーダ方式	FMCW、JRC独自方式【特許第6492377号】
レーダ送信電力	10mW以下
監視距離	0.5~10m(近距離モード)/1.0~45.2m(中距離モード)/1.0~128m(遠距離モード)
距離分解能	7.5cm(近距離モード)/17.6cm(中距離モード)/50cm(遠距離モード)
監視範囲（水平）	120°(±60°)
監視範囲（水平）分解能	10°
電源電圧	DC 8~20V、公称電圧12V
消費電力	3W typ.（電源電圧12V、動作温度25℃時）
動作温度範囲、保存温度範囲	-40~+85℃、-40~+85℃
湿度	40~95%RH（結露なきこと）
保護等級	IPx6
サイズ(DWH)、質量	91mm×101mm×27mm(据付金具・突起部含まず)、300g以下
インターフェース	RS-485（全二重）
データ更新周期	100ms

構成



付属 電源・シリアルケーブル



車両（8極CN(A)コネクタ）の
ACC電源・シリアルI/Fへ

● 本資料に記載しております仕様やイメージは、改良のため予告なく変更することがありますのでご了承ください。